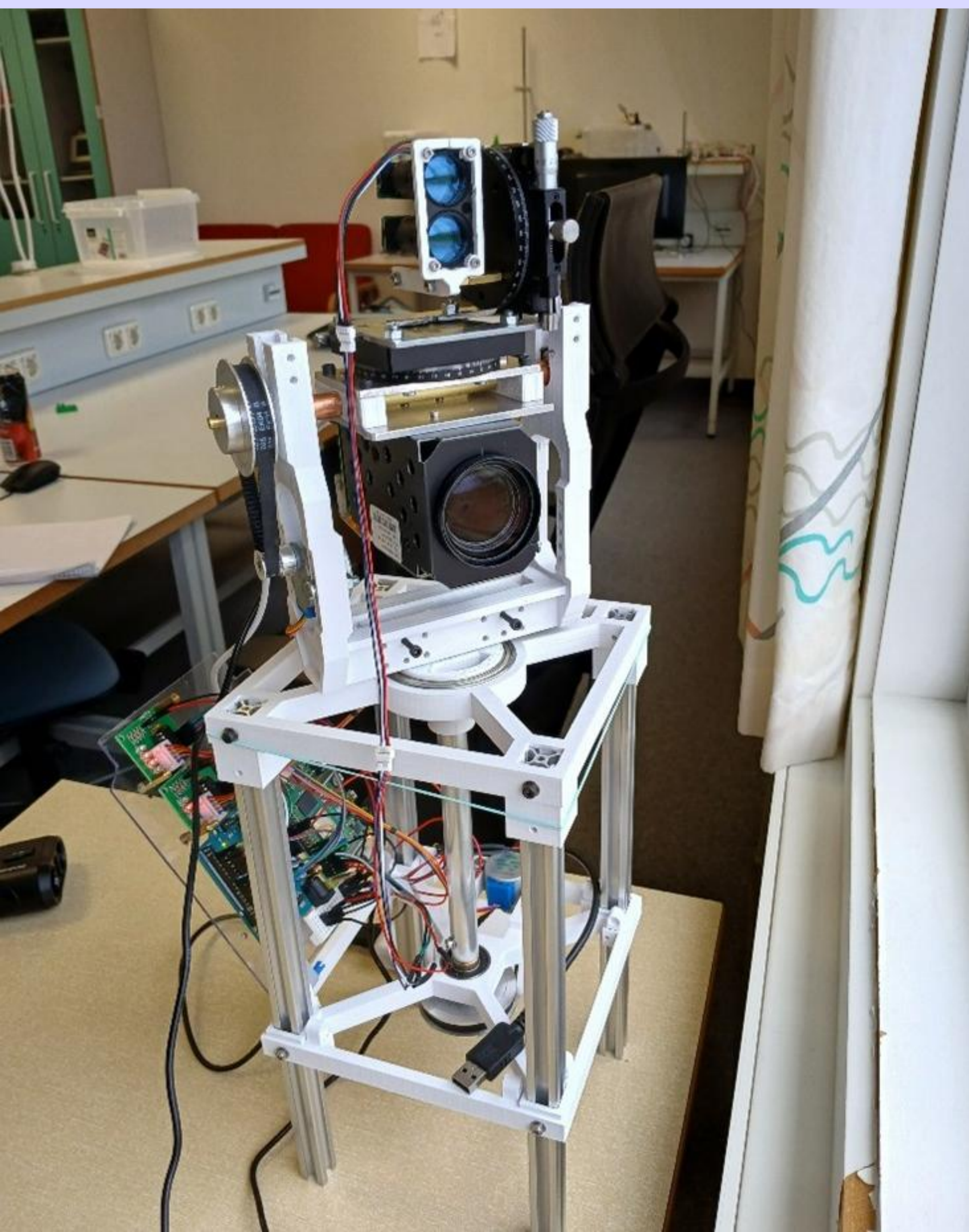
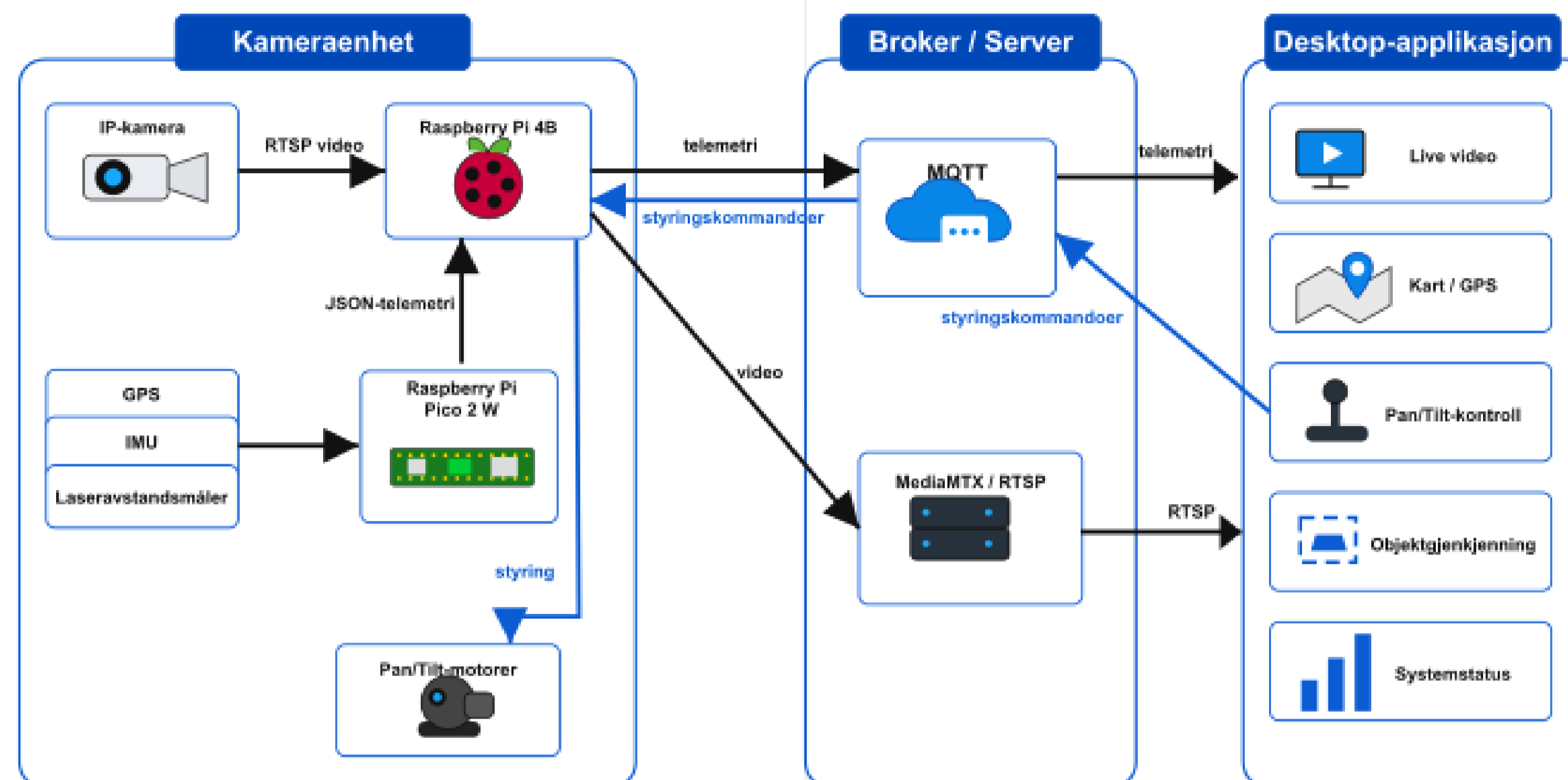


Overvåkningssystem med distribuert sensornettverk



Hensikt og mål

Prosjektet utvikler en prototype av en stasjonær overvåkningsenhet som kombinerer videostrøm, GPS-posisjon, orienteringsdata, avstandsmåling, pan/tilt-styring og operatørgrensesnitt i én samlet løsning.



Resultater og sentrale funn

Prototypen viser at video, telemetri, fjernstyring og objekt-gjenkjenning kan integreres i ett operatørgrensesnitt.

Målt videolatens var omtrent 498 ms, og systemet overførte GPS-, IMU- og avstandsdata som strukturert telemetri.

Energiestimatet på 8–13 W viser at videre autonom drift krever strømmåling, energimoduser og duty cycling.

Lars Hotvedt Haugen
031688@student.usn.no
Cybersikkerhet

Andreas Furmyr Emdal
208705@student.usn.no
Cyber Physical Systems

Truls Tretøy Tangen
245666@studen.usn.no
Mikroteknologi og datasystemer

Veileder: Lars Erik Opdal – lars.e.opdal@usn.no